Feuille de route

2101- robotique

|  |  |  |
| --- | --- | --- |
| 1 à 48 | Lab 1 | Dériver l’équation de la vitesse V=D\T |
| 59 à60  Et de  61 à 88 | Lab2 | Faire le périmètre de différentes figures géométriques, dérivées l’équation du périmètre. |
| Proportions  90 à 155 | Lab 3 | Périmètre des quadrilatères |
| 156 à 160 | Lab 4 | Périmètre des triangles |
|  | Lab 5 | Périmètre de figures quelconques |
| Aires  165 à 218 | Lab 6 ,  ET  Lab 7  Lab 8 | Soustraction d’aire. Donner l’aire de différente figure et en déduire l’aire. Trouver l’aire à l’aide de l’adition de figures. |
| Volumes  219 à 274 | Lab9  Lab 10 | Faire déplier des formes géométriques et en faire faire le périmètre du robot. Reconstruire les formes et en calculer le volume. Percer la forme 3D pour faire traverser le robot, calculer le nouveau volume. |
|  |  |  |